

## 正誤表

ページ、行	(誤)	(正)
p. 4、下から2行目	$-\theta \sim \theta - d\theta$	$-\theta \sim -\theta - d\theta$
p. 16、(1.32)式の右辺	$\phi(\mathbf{r}_B) - \phi(\mathbf{r}_A)$	$\phi(\mathbf{r}_A) - \phi(\mathbf{r}_B)$
p. 36、10行目	(1.24)式	(1.25)式
p. 38、図2.10(b)	$\varphi$	$\theta$
p. 40、2.3節の3行目	球座標	極座標
p. 43、例題2.3の解、4行目	(1.49)式	(1.51)式
p. 47、(3.2)式の2行下	例題2.1の	図2.2の
p. 51、図3.3	$Q_i = 1$	$\phi_i = 1$
p. 60、(3.38)式の2行上	静電容量は(3.37)式	静電容量は(3.21)式
p. 60、(3.38)式の2行上	静電エネルギーは(3.28)式	静電エネルギーは(3.38)式
p. 61、(3.44)式の3行下	(3.41)式	(3.43)式
p. 99、(5.19)式	$\mathbf{i} = \sigma_c \mathbf{E}$	$\mathbf{i} = \sigma_c \mathbf{E}$ または $\mathbf{E} = \rho_t \mathbf{i}$
p. 109、図5.11	C	$\Delta C$
p. 120、最後の行	$\cos \alpha$	$\sin \alpha$
p. 120、図6.5		(b)を追加
p. 126、図6.11		修正
p. 133、(6.30)式の2行下	演習問題6.9	演習問題6.10
p. 138、(6.41c)式の下	(1.44a)~(1.44c)式	(1.46a)~(1.46c)式
p. 140、1行目	(1.44)式	(1.46)式
p. 141、図6.23		電流をy軸上( $y = \pm d/2$ )に置く
p. 144、問題6.3、3行目	流れる電界の強さ	生じる電界の強さ
p. 154、12行目	図2.7	図2.9
p. 156、3行目	図2.8	図2.9
p. 160、1行目	(7.30b)式	(7.30a)式
p. 160、2行目	(7.30a)式	(7.30b)式
p. 161、(7.35)式の下	中間状態	第2種であり、混合状態
p. 167、図8.4		(b)を追加
p. 168、図8.5		電流方向を示す
p. 172、(8.21)式の下4行目	(7.30)式	(7.31)式
p. 172、(8.21)式の下5行目	軸方向の単位長さ当り	天頂角方向の単位長さ当り
p. 181、12行以下		後述の修正1

p. 185、9.1 節の本文 8 行目  
 p. 188、4 行目  
 p. 195、9.3 節の本文 6 行目  
 p. 197、図 9.13  
 p. 201、最後の行  
 p. 203、7-8 行目  
  
 p. 207、表 9.5、最後の行右  
 p. 207、表 9.6、最後の行左  
 p. 214、(10.11) 式の 2 行下  
 p. 218、9 行目  
 p. 218、(10.20) 式の下 4 行目  
 p. 218、下から 6 行目  
 p. 220、(10.27) 式の下 1 行目  
 p. 220、(10.27) 式の下 2 行目  
 p. 220、例題 10.3 の 1 行目  
 p. 222、8 行目  
 p. 222、下から 4 行目  
 p. 229、問題 10.4、1 行目  
 p. 231、図 10.17  
 p. 233、11.1 節 6 行目  
 p. 235、11 行目  
 p. 237、16 行目  
 p. 237、17 行目  
 p. 237、20 行目  
 p. 237、下から 3 行目  
 p. 238、2 行目  
 p. 243、3 行目  
 p. 243、4 行目  
 p. 243、5 行目  
 p. 250、(12.21) 式  
 p. 256、(12.55) 式  
 p. 257、6 行目  
 p. 257、(12.62) 式

磁化電流

(4.6) 式

ゼロであるときの

鏡像方

$$B = \mu_0/\tau$$

$$\operatorname{div} \mathbf{D} = -\rho_m$$

$$\mathbf{E} = \mathbf{v} \times \mathbf{v} - \operatorname{grad} \phi$$

(付録 5.3 参照)。

(9.11) 式

(4.26) 式

(8.28) 式

(8.29) 式

(8.29) 式

(8.29) 式

(8.26) 式

直線導線から  $d$

(4.18) 式

$$\pi R^2 D(t)$$

$$(\omega/2\pi = 1 \times 10^{10}) \text{Hz}$$

$$2\pi \times 10^{-7}$$

$$3 \times 10^6$$

(11.6) 式

$$\Delta \mathbf{B}$$

$$V' - 2R'I$$

$$(V' - 2R'I)I = V'I - 2R'I^2$$

$$2R'I^2$$

$$\mathbf{n} \cdot (\epsilon_1 \mathbf{E}_2 - \epsilon_1 \mathbf{E}_1) = 0$$

$$\frac{\partial E_y}{\partial x} + \frac{\partial E_x}{\partial y} = 0$$

境界条件としては

$$E_z = 2K_1 \sin(m\pi x/a)$$

電流

(4.3) 式

ゼロであるときの

長方形  $C$  を書き加える

鏡像法

$$(1/\mu_0)(\partial A_{vx}/\partial z)_{z=0} =$$

$$(1/\mu)(\partial A_{mx}/\partial z)_{z=0}$$

$$B = \mu_0\tau$$

$$\operatorname{div} \mathbf{P} = -\rho_m$$

$$\mathbf{E} = \mathbf{v} \times \mathbf{B} - \operatorname{grad} \phi$$

(付録 A.5.3 参照)。

(9.12) 式

(4.23) 式

(8.34) 式

(8.35) 式

(8.35) 式

(8.35) 式

(8.32) 式

直線導線から  $R_0$

スイッチに A 側と B 側を記入

(4.17) 式

$$\pi R^2 \partial D(t) / \partial t$$

$$(\omega/2\pi = 1 \times 10^{10})$$

$$6 \times 10^{-8}$$

$$2 \times 10^6$$

(11.7) 式

$$-\Delta \mathbf{B}$$

$$V' - 2LR'I$$

$$(V' - 2LR'I)I = V'I - 2LR'I^2$$

$$2LR'I^2$$

$$\mathbf{n} \cdot (\epsilon_2 \mathbf{E}_2 - \epsilon_1 \mathbf{E}_1) = 0$$

$$\frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} = 0$$

境界条件としては

$$E_z = 2K'_1 \sin(m\pi x/a)$$

p. 257、(12.62)式の下	となる。	の形 ( $K'_1 = iK_1$ ) になる。
p. 259、(12.71)式		cos 中の虚数単位 $i$ をとる
p. 259、(12.73)-(12.75)式		cos 中の虚数単位 $i$ をとる
p. 259、下から4行目	(4.19)式	(4.18)式
p. 259、下から3行目	(6.30)式	(6.32)式
p. 283、下から2-3行目		適当な位置で改行
p. 287、下から3行目	$\frac{\lambda a}{2\pi\epsilon_0 b(a^2+b^2)^{1/2}}$	$\frac{\lambda a}{4\pi\epsilon_0 b(a^2+b^2)^{1/2}}$
p. 287、下から2行目	$\frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 b} [\dots]$	$-\frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0 b} [\dots]$
p. 295、2.7、10行目	$\int_0^{2\pi} \sigma d\varphi = -\frac{\lambda(d^2-a^2)}{\pi a} \int \dots$	$\int_0^{2\pi} \sigma a d\varphi = -\frac{\lambda(d^2-a^2)}{\pi} \int \dots$
p. 297、3.1、8行目の式の分母	$\log R_0 - \log b$	$\log R_0 - \log d$
p. 299、3.7、2行目	$\pm\epsilon_0 E = \epsilon_0 V/d$	$\pm\epsilon_0 E = \pm\epsilon_0 V/d$
p. 299、3.7、4行目	$\epsilon_0 V/(d-t)$	$\pm\epsilon_0 V/(d-t)$
p. 299、下から2行目の式の分母	$2\epsilon_0 b[a(d-t) - tx]^2$	$2\epsilon_0 b[a(d-t) + tx]^2$
p. 302、下から3行目	$\sigma(\varphi)$	$\sigma_p(\varphi)$
p. 303、20行目の右辺の係数	$\frac{\lambda}{2\pi(\epsilon+\epsilon_0)}$	$\frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0(\epsilon+\epsilon_0)}$
p. 303、20行目の右辺の第2項	$-(\epsilon + \epsilon_0) \log \dots$	$-(\epsilon - \epsilon_0) \log \dots$
p. 310、6行目の式の右辺第3項		$-w$ をとる
p. 323、10.2の4行目の式の最後	$-\mu_0 I_m b \omega \log \dots$	$-\frac{\mu_0 I_m b \omega}{2\pi} \log \dots$
p. 323、10.4の最後の式の分母	$[R_0^2 + (d_0 + vt)^2][\dots]$	$2\pi[R_0^2 + (d_0 + vt)^2][\dots]$
p. 324、10.5の最後の式の分母	$[R_0^2 + (d_0 + vt)^2][\dots]$	$2\pi[R_0^2 + (d_0 + vt)^2][\dots]$
p. 325、10.8の最後の式		マイナス符号をとる
p. 326、10.10の6行目の第3式		積分に $dt$ を追加
p. 327、11.3の6行目の式	$\omega\mu_0\sigma_c B_z$	$\omega^2\mu\epsilon B_z$
p. 328、11.5の9行目	全エネルギー	単位長さ当たりのエネルギー
p. 328、11.5の10行目	$U_m$	$U'_m$
p. 329、14行目の式	$i_x$	$i_x$
p. 330の5-9行目	$c$	$c_0$
p. 330の12.2の5,6行目	$c$	$c_0$
p. 330の12.2の9行目の式	$\tau_y(x) = \frac{B_x(z=0)}{\mu_0}$	$\tau_x(x) = -\frac{B_y(z=0)}{\mu_0}$
p. 330の12.2の9行目の式の最右辺		cos $\theta$ を削除
p. 331の12.4の解答		後述の修正2

### 修正1

次に磁気エネルギーから力を求めてみよう。直線導線の電流  $I_1$  そのものの磁気エネルギーと長方形コイルの電流  $I_2$  そのものの磁気エネルギーはコイルの変位によっても変化せず、したがって力には関与しない。関与するのは相互作用の磁気エネルギー、すなわち相互インダクタンスを用いて与えられるものだけである。電流  $I_1$  によって長方形

コイルを貫く磁束は

$$\Phi = L_{21} I_1 = \frac{\mu_0 I_1 b}{2\pi} \int_x^{x+a} \frac{dr}{r} = \frac{\mu_0 I_1 b}{2\pi} \log \frac{x+a}{x} \quad (8.42)$$

となる。したがって (8.5) 式を用いて、関与する磁気エネルギーは

$$U_m = \frac{1}{2} (L_{12} + L_{21}) I_1 I_2 = \Phi I_2 = \frac{\mu_0 b I_1 I_2}{2\pi} \log \frac{x+a}{x} \quad (8.43)$$

であり、働く磁気力は

$$F = -\frac{\partial U_m}{\partial x} = \frac{\mu_0 a b I_1 I_2}{2\pi x(x+a)} \quad (8.44)$$

と (8.41) 式とは逆の結果になる。

このことは何を意味するのであろうか。上の結果はコイルが  $x \rightarrow x + \Delta x$  と微小距離だけ移動する間に磁気エネルギーが  $-F\Delta x$  のように減少していることを示している。これに対して、正しい結果になるには全体の磁気エネルギーは  $\Delta U_m = 2F\Delta x$  だけ増えなければならない。(8.5) 式の相反性から、このうちの半分はコイルの磁気エネルギーの増加であり、これはコイルに生じる起電力  $V$  によってもたらされるものと期待される。すなわち、 $\Delta x$  だけの移動が  $\Delta t$  の時間内に行われるのであれば、起電力による仕事は  $V I_2 \Delta t$  であり、これがコイルを貫く磁束の変化

$$\Delta \Phi = -\frac{\mu_0 I_1 I_2 a b}{2\pi x(x+a)} \Delta x \quad (8.45)$$

を用いて  $-\Delta \Phi I_2$  に等しいことになる。これから  $\Delta t$  を十分小さくして

$$V = -\frac{\Delta \Phi}{\Delta t} \rightarrow -\frac{d\Phi}{dt} \quad (8.46)$$

が導かれる。これが第 10 章で学ぶ誘導起電力である。

以上の例から言えることは、これまでの知識の範囲で仮想変位の原理を用いて磁気エネルギーと磁気力の間に関係を導くには、8.3 節で行ったように電流が孤立しており、かつ貫く磁束が変化しないような系を取り扱う必要があるということである ((8.46) 式の  $V$  がゼロであることに注意)。一般には上で取り扱った例のように、二つの電流間での電磁誘導現象がからむことが多く、仮想変位を用いるのに注意を要する。

なお、超伝導体を用いた、このような条件を満たす系について、磁気エネルギーから磁気力を導くのは、8.3 節を逆にたどることになるので、ここでは割愛する。

## 修正 2

**12.4** この場合、 $E_x$ 、 $E_y$ 、 $B_x$  および  $B_y$  に対する境界条件は (12.56) 式で与えられるが、求めるべき  $B_z$  についての境界条件はこれらと (12.52b) または (12.52c) 式より、 $x = 0, a$  において

$$\frac{\partial B_z}{\partial x} = 0$$

となる。同様に (12.52a) または (12.52d) 式より、 $y = 0, b$  において

$$\frac{\partial B_z}{\partial y} = 0$$

となる。これらの境界条件より (12.51b) 式の一般解は

$$B_z(x, y, z, t) = A' \cos\left(\frac{m\pi x}{a}\right) \cos\left(\frac{n\pi y}{b}\right)$$

となる。これと  $E_z = 0$  を (12.52a)-(12.52d) 式に代入し

$$\begin{aligned} E_x &= iA' \frac{n\pi\omega}{k^2 b} \cos\left(\frac{m\pi x}{a}\right) \sin\left(\frac{n\pi y}{b}\right) \\ E_y &= -iA' \frac{m\pi\omega}{k^2 a} \sin\left(\frac{m\pi x}{a}\right) \cos\left(\frac{n\pi y}{b}\right) \\ B_x &= iA' \frac{m\pi\gamma}{k^2 a} \sin\left(\frac{m\pi x}{a}\right) \cos\left(\frac{n\pi y}{b}\right) \end{aligned}$$

$$B_y = iA' \frac{n\pi\gamma}{k^2b} \cos\left(\frac{m\pi x}{a}\right) \sin\left(\frac{n\pi y}{b}\right)$$

となる。なお、簡単のためいずれも  $\exp[i(\omega t - \gamma z)]$  の因子を除いてある。これより  $z$  軸方向のポインティング・ベクトルは

$$S_{Pz} = A'^2 \frac{\pi^2\gamma\omega}{\mu_0 k^4} \left[ \frac{n^2}{b^2} \cos^2\left(\frac{m\pi x}{a}\right) \sin^2\left(\frac{n\pi y}{b}\right) + \frac{m^2}{a^2} \sin^2\left(\frac{m\pi x}{a}\right) \cos^2\left(\frac{n\pi y}{b}\right) \right] \sin^2(\omega t - \gamma z)$$

以下同じ。

図の修正

図 6.5

図 6.11

图 6.23

图 8.4

图 8.5

图 9.13

图 10.17